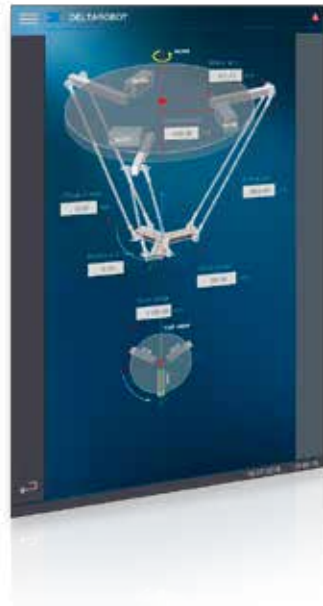


Delta Robot



Das Add-On Delta Robot dient als Basis zur Inbetriebnahme eines Delta-Roboters. Es bietet die wichtigsten und immer wieder benötigten Funktionalitäten zum Konfigurieren und Bewegen des Roboters.

Mögliche Funktionen: parametrieren/verfahren der Motorachsen, parametrieren des Roboters, verfahren des Roboters in die jeweiligen Achsrichtungen, konfigurieren zweier Förderbänder, konfigurieren/fahren einer „Pick and Place“ Anwendung.

Dieses Add-On beinhaltet die Programmelemente für das LASAL CLASS-Projekt sowie die LASAL SCREEN-Projekte für mehrere Auflösungen.

FEATURES

- Fahren des Roboters in X, Y und Z Richtung
- Fahren mit reduzierter Geschwindigkeit
- Software Endlagen setzen, Pfad-Parameter und Simulationsmodus
- Parameter für die Motorachsen setzen

SOFTWAREVERSIONEN

Entwicklungsumgebung	LASAL CLASS 2, LASAL SCREEN, LASAL Machine Manager
Betriebssystem	RTOS, Salamander

SYSTEMANFORDERUNGEN

Leistungsindex

A > B > C > D > E

Speicherbedarf Visualisierung

Codesize [KB]	1929
User Heap [KB]	2124
LSE-Projectsize [KB]	1371
SRAM [Byte]	0

Speicherbedarf Visualisierung

Codesize [KB]	2342
SRAM [Byte]	76

VERFÜGBARE AUFLÖSUNGEN [px]

800x480, 800x600, 800x1280, 1024x768, 1280x800, 1366x768

